ВЫБОРОЧНЫЙ СПИСОК статей А.И.КОБРИНА.

1. Кобрин А.И., Новожилов И.В. Об устойчивости двухкоординатных систем автоматического сопровождения. // Анализ и синтез систем автоматического управления. М. : Наука, 1968, с. 382 - 384.
2. Кобрин А.И. К задаче о движени тела с полостью, заполненной вязкой жидкостью, относительно центра масс в потенциальном поле массовых сил. .//[Прикладная математика и механика](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7956). 1969. Т. 33, вып.3. С.431-440.
3. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г Oб одном методе построения асимптотического решения задачи о движении гироскопа в кардановом подвесе // [Известия Российской академии наук. Механика твердого тела](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7828). 1971. № 3. С. 40-47.
4. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г. Применение теории сингулярно возмущенных уравнений для исследования гироскопических систем. //[Доклады Академии наук](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7781). 1976. Т. 230. № 1. С. 52-55.
5. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г., Новожилов И.В. О прецессионных уравнениях гироскопических систем.//[Прикладная математика и механика](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7956). 1976. Т. 40. № 2.
6. Кобрин А.И. К задаче о влиянии жидкости, находящейся в зазоре между корпусом и поплавком трехстепенного поплавкового гироскопа, на возникновение «уходов» гироприбора. // Тр./Моск. энерг.ин-т, 1977, вып. 331. С.47-58.
7. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г. Асимптотическое решение слабо нелинейной системы.// Дифференциальные уравнения. 1977. Т.13. №6 С. 108-119.
8. Кобрин А.И., Белицкий Д.Б. Преобразование сферических функций при трансляции системы координат. // Тр./Моск. энерг.ин-т, 1977, вып. 331. С.59-67.
9. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г. Движение проводящего твердого тела в высокочастотном магнитном поле //[Доклады Академии наук](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7781). 1980. Т. 255. № 5. С. 1063.
10. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г. Динамика проводящего твердого тела около центра масс в медленно изменяющемся магнитном поле. //[Доклады Академии наук](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7781). 1981. Т. 261. № 5. С. 1070-1073.
11. Кобрин А.И., Белицкий Д.Б. Метод регуляризации в задаче о движении витка в поле индуктора. // Тр./Моск. энерг.ин-т, 1982, вып. 573. С.8-16.
12. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г. Задача о движении проводящего твердого тела в магнитном поле и магнитомеханические аналогии. В кн.: Проблемы аналитической механики и управления движением. // М. ВЦ АН СССР. 1985. С.75-81.
13. Кобрин А.И. Асимптотическое решение задачи о движении проводящего твердого тела в магнитном поле. .// Дифференциальные уравнения. 1985. Т.21. №10 С. 1070-1073.
14. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г., Мусави М.З. Оптимизация параметров гировертикали с нестационарной коррекцией. Гироскопия и навигация, 1998, №3 (22), с.24-30.
15. [Кобрин](http://www.mathnet.ru/php/person.phtml?option_lang=rus&personid=30306) А. И. , [Окунев](http://www.mathnet.ru/php/person.phtml?option_lang=rus&personid=28692) Ю. М. , [Садовничий](http://www.mathnet.ru/php/person.phtml?option_lang=rus&personid=4445) В. А. Математическое моделирование пространственной задачи внешней баллистики динамически симметричного тела с высокими несущими свойствами // Фундамент. и прикл. матем., 1998, [том 4,](http://www.mathnet.ru/php/archive.phtml?wshow=contents&option_lang=rus&jrnid=fpm&vl=4&yl=1998&series=0#showvolume) [выпуск 3,](http://www.mathnet.ru/php/contents.phtml?wshow=issue&jrnid=fpm&year=1998&volume=4&issue=3&series=0&option_lang=rus) C. 975–1008
16. Кобрин А.И., Окунев Ю.М., Раковский О.Ю., Садовничий В.А. Имитационное моделирование пространственной задачи внешней баллистики тела сложной аэродинамической формы с высокими несущими свойствами // Сборник научно-методических статей «Теоретическая механика». Вып. 23. М.: МГУ. 2000. С.167-192.
17. Кобрин А.И., Ленский А.В., Мартыненко Ю.Г. Неголономная динамика, управление и устойчивость мобильных роботов // Труды 8-го Всероссийского съезда по теоретической и прикладной механике. Пермь. 2001. Екатеринбург. УрО РАН. 2001. С. 330 – 331.
18. Кобрин А.И., Ленский А.В., Мартыненко Ю.Г. Декомпозиция задачи управления мобильным одноколесным роботом с невозмущаемой гиростабилизированной платформой //[Доклады Академии наук](http://elibrary.ru/contents.asp?titleid=7781). 2002. Т. 386. № 6. С. 767.
19. Кобрин А.И., Досаев М.З., Вен-Лон Лю, Чинь-Хуей Линь, Селюцкий Ю.Д. [Об особенности функционирования миниветроэлектростанций](http://elibrary.ru/item.asp?id=9524473) //[Вестник Московского энергетического института](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=436495). 2007. [№ 1](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=436495&selid=9524473). С. 71-76.
20. Кобрин А.И., Досаев М.З., Локшин Б.Я., Самсонов В.А., Селюцкий Ю.Д. Конструктивная теория МВЭУ. Часть I (главы I-II). Constructive Theory of Small-Scale Wind Power Generators. Part I (Chapters I-II). // Издательство МГУ. 2007. 76 стр (in Russian and in English)
21. Кобрин А.И., Досаев М.З., Локшин Б.Я., Самсонов В.А., Селюцкий Ю.Д. Конструктивная теория МВЭУ. Часть II (глава III). Constructive Theory of Small-Scale Wind Power Generators. Part II (Chapter III). // Издательство МГУ. 2007. 88 стр (in Russian and in English)
22. Кобрин А.И., Мартыненко Ю.Г., Письменная Е.В. [Всероссийский научно-технический фестиваль молодежи "мобильные роботы" имени проф. Е. А. Девянина](http://elibrary.ru/item.asp?id=12137330) //[Мехатроника, автоматизация, управление](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=590915). 2009. [№ 5](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=590915&selid=12137330). С. 76-78.
23. Kobrin A.I., Sinyavskiy O.Y. [Generalized stochastic spiking neuron model and extended spike response model in spatial-temporal pulse pattern detection task](http://elibrary.ru/item.asp?id=16786820) //[Optical Memory & Neural Networks (Information Optics)](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=958023). 2010. Т. 19. [№ 4](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=958023&selid=16786820). С. 300-309.
24. Кобрин А.И., Синявский О.Ю. Обучение спайкового нейрона с учителем в задаче детектирования пространственно-временного импульсного паттерна”. // Нейрокомпьютеры: разработка и применение. №8., M. Радиотехника, 2010, стр. 69-76.
25. Кобрин А.И., Синявский О.Ю. [Cочетание процессов обучения и самообучения спайкового нейрона, обеспечивающее минимизацию информационной энтропии](http://elibrary.ru/item.asp?id=16358034) //[Вестник Московского энергетического института](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=936505). 2011. [№ 2](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=936505&selid=16358034). С. 78-86.
26. Кобрин А.И., Александров В.А. [Аппаратно-программный комплекс для моделирования задач группового управления мобильными роботами](http://elibrary.ru/item.asp?id=16894529) //[Вестник Московского энергетического института](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=966780). 2011. [№ 3](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=966780&selid=16894529). С. 88-95.
27. Кобрин А.И., Александров В.А. [Kоллективный алгоритм выделения операционных подпространств для группы роботов при решении задачи покрытия территории](http://elibrary.ru/item.asp?id=17051620) //[Известия высших учебных заведений. Машиностроение](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=976964). 2011. [№ 9](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=976964&selid=17051620). С. 65-69.
28. Кобрин А.И., Александров В.А. А[рхитектура мобильного робота - элемента программно-аппаратного комплекса для исследования алгоритмов группового управления](http://elibrary.ru/item.asp?id=16368582) // [Журнал радиоэлектроники](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=936935). 2011. [№ 5](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=936935&selid=16368582). Электронный журнал, ISSN 1684-1719
29. Кобрин А.И., Синявский О.Ю. [Обучение с подкреплением спайковой нейронной сети в задаче управления агентом в дискретной виртуальной среде](http://elibrary.ru/item.asp?id=17265984) //[Нелинейная динамика](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=1005103). 2011. Т. 7. [№ 4](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=1005103&selid=17265984). С. 859-875.
30. Кобрин А.И., Александров В.А., Синявский О.Ю. Программно-аппаратный комплекс для моделирования задач обучения, потоковой обработки сенсорной информации и адаптивного группового управления мобильными роботами // Вестник Нижегородского университета им. Н.И.Лобачевского, 2011, №4, часть 5, стр. 2237-2239.
31. Al.Kobrin, V. Alexandrov, К. Кirik ,. Hardware modeling system for cooperative robotic tasks // III Joint symposium of taiwan-russia research cooperation on advanced problems in intelligent mechatronics, mechanics and control. Proceedings. М.: Изд-во Московского университета. 2012. стр. 113-123.
32. Кобрин А.И. Принцип максимальности производства энтропии в задаче перехода движущихся механизмов в фазу двойной опоры.// [Вестник Московского энергетического института](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=966780)., 2013., № 4.. С. 25-29.
33. Кобрин А.И., Александров В.А., Кирик К.А. Р[азрешение конфликтных ситуаций в коллективе автономных аппаратов](http://elibrary.ru/item.asp?id=21029619). // [Известия Волгоградского государственного технического университета](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=1234776). 2013. Т. 19. [№ 24 (127)](http://elibrary.ru/contents.asp?issueid=1234776&selid=21029619).
34. Кобрин А.И., Ленский А.В., Мартыненко Ю.Г. Декомпозиция задачи управления мобильным одноколесным роботом// В книге: Мобильные роботы: робот-колесо и робот-шар. Изд-во «ИКИ». 2013. 532 стр.
35. Кобрин А.И., Александров В.А., Кирик К.А. Коллективно-ориентированные мобильные роботы для исследования алгоритмов группового управления // Машиностроение: сетевой электронный научный журнал (Russian Internet Journal of Industrial Engineering ), № 1, 2014, стр. 70-76.
36. Кобрин А И и др. Экзоскелет: конструкция, управление. //Труды XII Всероссийского совещания по проблемам управления. Россия. Москва ИПУ РАН. 2014. Стр. 84-90/